

Lineare Abhängigkeit und Unabhängigkeit

Definitionen:

- a) Es seien $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ Vektoren und $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$ reelle Zahlen.
Ein Vektor der Form $\vec{b} = \lambda_1 \cdot \vec{a}_1 + \lambda_2 \cdot \vec{a}_2 + \dots + \lambda_n \cdot \vec{a}_n = \sum_{i=1}^n \lambda_i \cdot \vec{a}_i$ heißt **Linearkombination** der Vektoren \vec{a}_1 bis \vec{a}_n mit den Koeffizienten λ_1 bis λ_n .
- b) Die immer existierende Linearkombination $\vec{0} = 0 \cdot \vec{a}_1 + 0 \cdot \vec{a}_2 + \dots + 0 \cdot \vec{a}_n$ heißt **triviale Linearkombination des Nullvektors**.
- c) Die Vektoren $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ heißen **linear abhängig**, wenn es eine nichttriviale Darstellung des Nullvektors gibt.
Das heißt exakt:
Die Vektoren $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ heißen **linear abhängig** genau dann, wenn die Vektorgleichung $\lambda_1 \cdot \vec{a}_1 + \lambda_2 \cdot \vec{a}_2 + \dots + \lambda_n \cdot \vec{a}_n = \vec{0}$ eine Lösung hat, bei der mindestens eine der reellen Zahlen λ_i von Null verschieden ist.
- d) Die Vektoren $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ heißen **linear unabhängig** genau dann, wenn sich der Nullvektor nur als triviale Darstellung dieser Vektoren darstellen lässt.
Das heißt exakt:
Die Vektoren $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ heißen **linear unabhängig** genau dann, wenn die Vektorgleichung $\lambda_1 \cdot \vec{a}_1 + \lambda_2 \cdot \vec{a}_2 + \dots + \lambda_n \cdot \vec{a}_n = \vec{0}$ nur lösbar ist, wenn alle reellen Zahlen λ_i Null sind ($\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$).

Beispiele:

- a) Die beiden Vektoren $\begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 6 \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} -4 \\ 8 \\ -12 \end{pmatrix}$ sind linear abhängig.

Denn es ist „direkt“ zu sehen, dass gilt: $2 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 6 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} -4 \\ 8 \\ -12 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

- b) Durch Lösen eines linearen Gleichungssystems aus 3 Gleichungen und 3 Variablen ergibt sich, dass die Vektoren $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ linear unabhängig sind.

Es folgt: $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = 0$: Es existiert also nur die triviale Darstellung des Nullvektors.

c) Ebenfalls durch Lösen eines linearen Gleichungssystems aus 3 Gleichungen und 3

Variablen ergibt sich, die nichttriviale Darstellung $4 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + 4 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 1 \cdot \begin{pmatrix} -4 \\ -4 \\ -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

Somit sind die Vektoren $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} -4 \\ -4 \\ -4 \end{pmatrix}$ linear abhängig.

Bemerkungen und Eigenschaften:

Es seien $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n, \vec{a}, \vec{b} \in \mathbb{R}^3$ Vektoren und $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R}$ reelle Zahlen.

- (1) Der Nullvektor $\vec{0}$ ist linear abhängig. Denn: $\lambda \cdot \vec{0} = \vec{0}$ für alle $\lambda \in \mathbb{R}$.
- (2) Jeder Vektor $\vec{a} \neq \vec{0}$ ist linear unabhängig.
Denn: Es existiert kein $\lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ mit $\lambda \cdot \vec{a} = \vec{0}$.
- (3) Zwei Vektoren des \mathbb{R}^3 sind genau dann linear abhängig, wenn ihre Verschiebungspfeile parallel sind. Sie werden **kollinear** genannt.
Umgekehrt: Zwei Vektoren des \mathbb{R}^3 sind genau dann linear unabhängig, wenn ihre Verschiebungspfeile nicht parallel sind.
- (4) Drei Vektoren des \mathbb{R}^3 sind genau dann linear abhängig, wenn ihre Verschiebungspfeile in einer Ebene liegen. Sie werden **komplanar** genannt.
Umgekehrt: Drei Vektoren des \mathbb{R}^3 sind genau dann linear unabhängig, wenn ihre Verschiebungspfeile nicht in einer Ebene liegen.
- (5) Sind $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ linear abhängig, so sind auch $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n, \vec{b}$ linear abhängig.
Denn: Wenn $\lambda_1 \cdot \vec{a}_1 + \lambda_2 \cdot \vec{a}_2 + \dots + \lambda_n \cdot \vec{a}_n = \vec{0}$ nichttriviale Darstellung,
dann auch: $\lambda_1 \cdot \vec{a}_1 + \lambda_2 \cdot \vec{a}_2 + \dots + \lambda_n \cdot \vec{a}_n + 0 \cdot \vec{b} = \vec{0}$ nichttriviale Darstellung.
- (6) Sind drei linear unabhängige Vektoren des \mathbb{R}^3 gegeben, so sind jeweils zwei dieser drei Vektoren ebenfalls linear unabhängig. (ohne Beweis)
- (7) Ist \vec{b} als Linearkombination von $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ darstellbar, dann sind die Vektoren $\vec{a}_1, \vec{a}_2, \dots, \vec{a}_n$ und \vec{b} linear abhängig.
Denn: Es ist $\vec{b} = \lambda_1 \cdot \vec{a}_1 + \lambda_2 \cdot \vec{a}_2 + \dots + \lambda_n \cdot \vec{a}_n$, wobei nicht alle $\lambda_i = 0$ sind.
Dann ist $\lambda_1 \cdot \vec{a}_1 + \lambda_2 \cdot \vec{a}_2 + \dots + \lambda_n \cdot \vec{a}_n - \vec{b} = \vec{0}$ eine nichttriviale Darstellung.
- (8) Für zwei oder mehr linear abhängige Vektoren des \mathbb{R}^3 gilt, dass mindestens einer dieser Vektoren eine Linearkombination der anderen ist. (ohne Beweis)
- (9) Jede Menge von Vektoren, zu denen der Nullvektor gehört, ist linear abhängig.
(Diese Aussage sollte direkt ersichtlich sein... ☺)
- (10) Jede aus mindestens 4 Vektoren des \mathbb{R}^3 bestehende Menge ist linear abhängig. (ohne Beweis)
- (11) \vec{a} und \vec{b} sind linear abhängig, genau dann, wenn $\vec{a} \times \vec{b} = \vec{0}$. (ohne Beweis)
 \vec{a}, \vec{b} und \vec{c} sind linear abhängig, genau dann, wenn $(\vec{a} \times \vec{b}) \cdot \vec{c} = 0$. (ohne Beweis)